

# Improving parallelism for the NEMO ocean model

Hind Shouli

# Inhoud

- Inleiding
- Probleem
- Numerieke methoden
- Testresultaten
- Conclusie

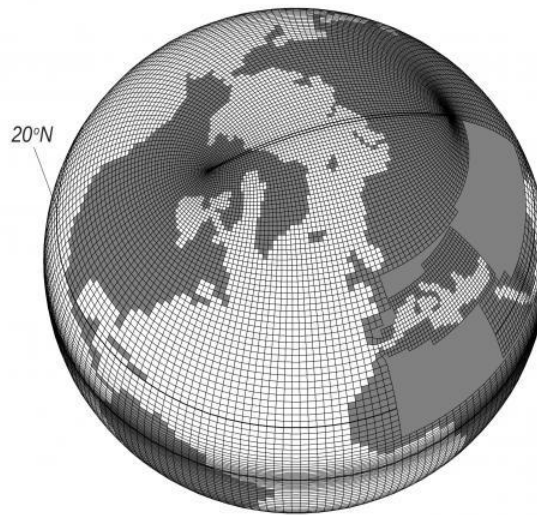
# Inleiding

- SARA (Amsterdam) biedt onderzoekers in Nederland ondersteuning bij onder andere high performance computing.
- Nemo: Europees platform voor oceanografie
- Oceaanmodel van Nemo wordt ook in Nederland gebruikt.

# Wat is het probleem?

- Nemo oceaanmodel
- $$\frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{H} \frac{\partial \psi_t}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{H} \frac{\partial \psi_t}{\partial y} \right) = \frac{\partial \bar{M}_2}{\partial x} - \frac{\partial \bar{M}_1}{\partial y}$$
- Eindige differenties, gestructureerd grid
- Huidige oplosmethode: Conjugate Gradient
- Preconditionering: Diagonaalschaling

ORCA mesh



# Doel en werkwijze

Doel:

- Sneller tot een oplossing komen.
- Algoritme geschikt voor parallel rekenen.

Werkwijze:

- In literatuur zoeken naar algoritmen voor snelle convergentie en parallel rekenen.
- De meest geschikte algoritmen testen op 'testproblemen'.

# Wat gaan we oplossen?

- Het lineaire stelsel:  $Ax = b$ 
  - $A$  discretizatiematrix
  - $x$  onbekende
  - $b$  rechterlid
- Matrix  $A$  is Symmetrisch, Positief Definit (SPD) en sparse.
- Iteratieve Krylov methoden
  - Startoplossing  $u_0$ .
  - Via iteratiestappen dichterbij de oplossing komen.
  - Stopcriterium.

# Conjugate Gradient solver

- Meest toegepaste methode voor sparse SPD lineaire stelsels.
- Gebaseerd op een orthogonale projectie techniek op de Krylov deelruimte.
- Deze methode convergeert, maar de convergentie kan versneld worden met behulp van Preconditioning

# Preconditionering

Waarom?

- Convergentie versnellen

Hoe?

- Het originele stelsel transformeren naar een stelsel die dezelfde oplossing heeft maar makkelijker op te lossen is.
- Kies preconditioner  $M$  zodanig dat:
  - $M$  op  $A$  lijkt.
  - Het stelsel  $Mx = b$  eenvoudig op te lossen is.



# Preconditionering

- Transformeer het originele stelsel naar:

$$M^{-1}Ax = M^{-1}b$$

- Om de symmetrie van  $A$  te behouden, wordt de Cholesky ontbinding  $M = LL^T$  gebruikt voor de transformatie. De transformatie is dan equivalent aan:

$$L^{-1}AL^{-T} \text{ etc.}$$

- Huidige preconditioner:  $M = \text{diag}(A)$ .

# Incomplete Cholesky CG

- Cholesky ontbinding van  $A$  zonder fill-in.
- $M = LdL$
- Deze preconditioner geeft goede resultaten, maar is niet paralleliseerbaar.

# Parallel rekenen

Parallel rekenen kan op twee manieren mogelijk worden gemaakt:

- Van bestaande algoritmen waar mogelijk parallelle versie maken.
- Nieuwe algoritmen ontwikkelen speciaal voor parallel rekenen

# Domein decompositie

- Leunt op het principe van 'verdeel-en heers'.
- Voordelen:
  - Makkelijkere subproblemen door eenvoudige geometrische vormen
  - Het oorspronkelijke fysieke probleem kan natuurlijk onderverdeeld worden
  - Maakt parallel rekenen mogelijk

# Parallele preconditioners

- Parallele preconditioners hebben vaak slechte convergentie-eigenschappen.
- Doel is het vinden van een parallelle preconditioner die snelle convergentie levert.

# Incomplete Poisson Preconditioner

- Speciaal voor de Poisson vergelijking.
- Ook hier geldt dat 'Incomplete' duidt op het weglaten van fill-in elementen.
- Deze preconditioner kan rij voor rij opgebouwd worden.
- Degree of parallelism =  $N$ .
- IP kan toegepast worden in het algoritme van PCG

# Deflatie

- Reduceert het aantal iteraties van de PCG algoritme door de eigenwaarden van de preconditioned matrix aan te pakken.
- Bij deze algoritme kiest met een aantal 'deflatievectoren'. Dit komt overeen met het verdelen van het domein in subdomeinen.
- Ook de Deflatie PCG is paralleliseerbaar.

# Testproblemen

Op de eenheidsvierkant:

- 1: Poisson vergelijking met homogene Dirichlet randvoorwaarden
- 2: Homogene Nemo vergelijking met  $H = \text{constant}$
- 3: Homogenen Nemo vergelijking met variabele  $H$ :
  - $H = 100$  op de rand en  $H = 5000$  in het midden
  - $H$  neemt in stapjes af



# Numerieke Algoritmen

Op de testproblemen hebben we toegepast:

- Conjugate Gradient
- Incomplete Cholesky CG
- Incomplete Poisson (PCG)
- Deflated PCG,  $M = D$
- Deflated PCG,  $M = IP$ 
  - Domein opgedeeld in strookjes en vierkantjes

# Resultaten Testprobleem 1

## Poisson vergelijking

- Vergelijking: 
$$\begin{cases} -\Delta u = -\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 1 \text{ on } (0,1) \times (0,1), \\ u = 0 \text{ on the boundary} \end{cases}$$

Dimension	CG	ICCG(0)	IP	DPCG(D)	DPCG(IPP)
9x9	5	4	5	6	
100x100	25	9	14	10	7
900x900	64	20	34	11	8

- DPCG geeft de beste resultaten als het domein in vierkantjes is verdeeld. 100x100: 25 en 900x900: 225 vierkantjes.

# Resultaten Testprobleem 2

## Homogene Nemo vergelijking

- Vergelijking: 
$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{H} \frac{\partial \psi_t}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{H} \frac{\partial \psi_t}{\partial y} \right) = 0 & \text{on } (0,1) \times (0,1) \\ \frac{\partial \psi}{\partial t} = 0 & \text{on the boundary} \end{cases}$$
- $H = 5250$ , constant.

Dimension	CG	ICCG(0)	IP	DPCG(D)	DPCG(IPP)
9x9	5	3	4		
100x100	19	7	10	7	5
900x900	57	18	31	11	8

# Resultaten Testprobleem 3

## Homogene Nemo vergelijking

- Geval 1:  $H = 100$  op de buitenrand met breedte 0.3 In het midden  $H = 5000$ .

Dimension	CG	ICCG(0)	IP	DPCG(D)	DPCG(IPP)
9x9	7	5	7		
100x100	56	17	33	12	23
900x900	201	55	108	18	43

- DPCG(D) geeft hier beter resultaat dan DPCG(IPP).
- DPCG(IPP) is ondanks snellere convergentie niet altijd de meest geschikte methode omdat deze duurder is als DPCG(D).

# Resultaten Testprobleem 3

## Homogene Nemo vergelijking

- Geval 2:  $H$  varieert in stappen. Buiten strip van breedte 0.1  $H=150$ , tweede strip  $H= 500$ , derde strip  $H= 2000$ ,  $H = 3500$  en in het midden  $H = 5000$ .

Dimension	CG	ICCG(0)	IP	DPCG(D)	DPCG(IPP)
9x9	6	3	6		
100x100	46	11	33	10	25
900x900	180	26	100	15	44

- Verschil met geval 1 niet groot.
- Wederom: DPCG(D) geeft verreweg het beste resultaat.

# Een meer realistisch probleem

- Eenheidsvierkant verdeeld in 60x60 onbekenden.
- $\dim(A) = 3600 \times 3600$ .
- $H =$  variabel, geval 2.

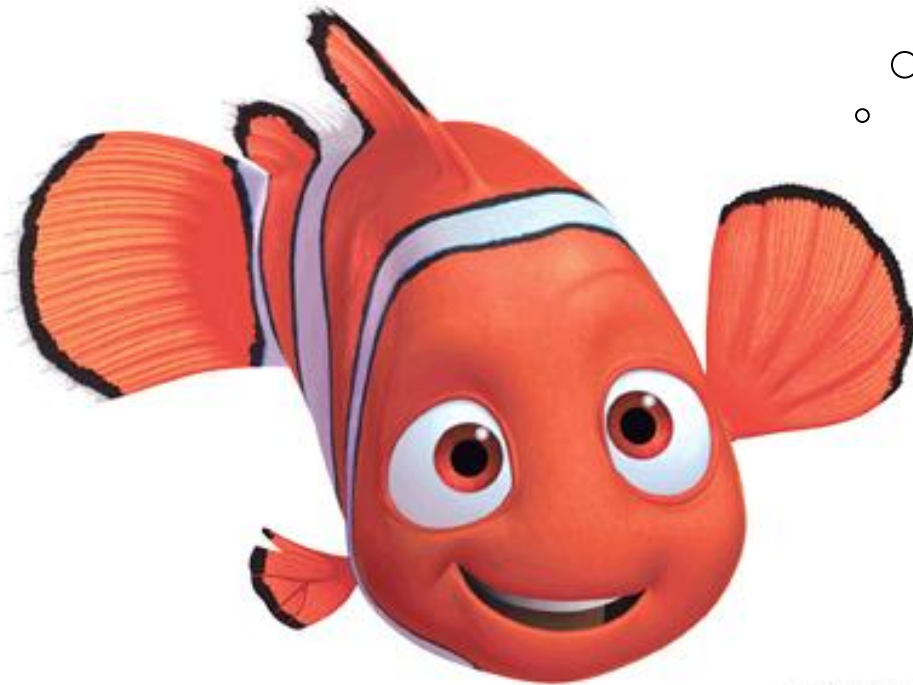
Dimension	CG	ICCG(0)	IP	DPCG(D)	DPCG(IPP)
3600x3600	370	49	201	15	53

# Conclusie

- Deflatie vermindert het aantal iteraties aanzienlijk.
- De beste resultaten als het domein in kleine vierkantjes wordt verdeeld.
- $\text{Diag}(A)$  als preconditioner geeft voor variabele  $H$  het beste resultaat.

Vragen?





© Disney/Pixar